# การจำลองวิสโคอิลาสติกไม่เชิงเส้นของยางเติมผงคาร์บอนดำภายใต้ภาระพลวัต Nonlinear Viscoelastic Modeling of Carbon Black Filled Rubber under Dynamic Loads

นิวัตร มูลปา

สถาบันเทคโนโลยีราชมงคล วิทยาเขตภาคพายัพ 128 ถ.ห้วยแก้ว ต.ช้างเผือก อ.เมือง จ.เชียงใหม่ 50300 โทร 053221576, 053213112 ต่อ 2240 โทรสาร 053213183 Email: <u>nmoonpa@hotmail.com</u>

ธนู ฉุยฉาย ศิริศักดิ์ หาญชูวงศ์ และอริสรา ชัยกิตติรัตนา ภาควิชาวิศวกรรมเครื่องกล สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าพระนครเหนือ 1518 ถ.พิบูลสงคราม บางซื่อ กรุงเทพฯ 10800

### บทคัดย่อ

การศึกษานี้เป็นการนำเสนอแบบจำลองพลวัตไม่เชิงเส้นหนึ่งมิติ แบบใหม่ของยางเติมผงคาร์บอนดำโดยปรับปรุงแบบจำลองเคลวิน (วอยก์ท) ด้วยการแทนความหนืดของตัวหน่วงหนืดด้วยฟังก์ชัน พหุนามอันดับสามของความเร็วและแทนสติฟเนสของสปริงด้วยฟังก์ชัน พหุนามอันดับสามของการขจัด ผลเฉลยของสมการเชิงอนุพันธ์ไม่เชิง ้เส้นสำหรับแบบจำลองนี้ได้แทนด้วยอนุกรมโวลเทอร่าอันดับสาม ในที่นี้ ยังได้นำเสนอวิธีหาค่าพารามิเตอร์ใหม่โดยใช้การกระตุ้นระบบซึ่ง ประกอบด้วยยางเติมผงคาร์บอนดำและมวลด้วยสัญญาณรบกวนขาว เกาส์และเทคนิคคอรีเลชัน แล้วแทนค่าพารามิเตอร์ที่หาได้ลงในแบบ ้จำลองเพื่อใช้จำลองการตอบสนองพลวัตของชิ้นทดสอบยางเติมผง คาร์บอนดำภายใต้ภาระไซนูซอยดัลโดยให้แอมปลิจูดแตกต่างกันที่ ความถี่คงที่ แบบจำลองที่ใช้อนุกรมโวลเทอร่าอันดับสามสามารถ ทำนายการตอบสนองไซนูซอยดัลได้และมีแนวโน้มเหมือนกับผลที่ได้ จากการทดลอง แต่อย่างไรก็ตามแบบจำลองนี้ยังไม่ให้ความแม่นยำเชิง ปริมาณในการทำนายการตอบสนองไซนูซอยดัลที่แอมปลิจูดสูง

#### ABSTRACT

In this work, a new one dimension nonlinear dynamic model of a carbon black filled rubber was proposed by develop the Kelvin (Voigt) model. The viscosity of the dashpot was assumed to be a third polynomial function of velocity and the stiffness of the spring was a third order polynomial function of displacement. The solution of nonlinear differential equation for this model was represented by the third order Volterra series. A new approach for parameter identification was proposed in this study using Gaussian white noise excitation and correlation technique. The model with the determined parameters was then used to simulate the dynamic response of the carbon black filled rubber sample under sinusoidal force with varying amplitude at a constant frequency. The sinusoidal response predicted by the model with the third order Volterra series was in the same trend as observed in the experiment. However, it could not yet provided in quantitatively accurate prediction of the sinusoidal response under the large amplitude.

#### 1. บทน้ำ

ยางเติมผงคาร์บอนดำได้ถูกนำมาให้งานวิศวกรรมอย่างกว้าง ขวางโดยเฉพาะอย่างยิ่งภายใต้ภาระพลวัด ยกตัวอย่างเช่น ยางของ ยานพาหนะและตัวรองรับการสั่นสะเทือน ดังนั้นสมบัติพลวัตของวัสดุ ชนิดนี้จึงเป็นที่สนใจของวิศวกร แต่สมบัติพลวัตของวัสดุชนิดนี้มีความ ซับซ้อนเพราะว่ามีพฤติกรรมไม่เชิงเส้น ซึ่งมีความยุ่งยากในการหา แบบจำลองคณิตศาสตร์ให้เหมาะสมและมีความถูกต้องต่อการตอบ สนองพลวัต ที่ผ่านมาพฤติกรรมพลวัตของวัสดุนี้ถูกสังเกตโดยนักวิจัย หลายท่าน เช่น Kim and Yaun [1], Ulmer [2], และ Nasif et. al. [3]. โดยให้การเปลี่ยนรูปล่วงหน้าร่วมกับการสั่นด้วยฮาร์โมนิกน้อย ๆ จาก การทดสอบพบว่าค่าโมดูลัสเชิงซ้อนขึ้นกับขนาดการเปลี่ยนรูปล่วงหน้า แอมปลิจูดและความถี่

วัดถุประสงค์ของการศึกษานี้คือสังเกตพฤติกรรมเชิงกลของยาง เติมผงคาร์บอนดำภายใต้ภาระพลวัดแล้วพัฒนาแบบจำลองคอนสติติว ทีฟไม่เชิงเส้น แล้วนำเสนอวิธีหาค่าพารามิเตอร์ของแบบจำลองไม่เชิง เส้นโดยใช้วิธีการวิเคราะห์โมดัล ในที่นี้ได้กำหนดยางเติมผงคาร์บอนดำ และมวลเป็นระบบพลศาสตร์ที่มีความจำและแทนการตอบสนองในรูป ของอนุกรมโวลเทอร่า การทดลองได้ใช้การกระตุ้นระบบด้วยแรงแบบ สัญญาณรบกวนขาวเกาส์และหาการตอบสนองอิมพัลหลายมิติด้วย เทคนิคคอรีเลชัน ซึ่งเทคนิคนี้ได้ถูกใช้อย่างแพร่หลายในสาขา โครง สร้างพลศาสตร์ไม่เชิงเส้น แต่ไม่พบว่าถูกนำมาใช้ทำนายการตอบสนอง ไม่เชิงเส้นของยาง [4] การศึกษานี้ยังได้ใช้แบบจำลองทำนายการตอบ สนองของยางเติมผงคาร์บอนดำภายใต้ภาระไซนูซอยดัลโดยเปลี่ยน แปลงแอมปลิจูดที่ความถี่คงที่ พฤติกรรมที่ขึ้นกับความถี่สามารถแทน ด้วยแบบจำลองรีโอโลยีเชิงเส้นแต่พฤติกรรมที่ขึ้นกับแอมปลิจูดไม่ สามารถทำนายได้ดังแสดงในรูป 1 และรูป 2

# 2. แบบจำลองไม่เชิงเส้นที่ใช้อนุกรมโวลเทอร่า

แบบจำลองเคลวิน (วอยก์ท) ไม่เชิงเส้นในที่นี้ประกอบด้วยตัว หน่วงหนึดไม่เชิงเส้นและสปริงไม่เชิงเส้นต่อขนานกัน ค่าคงที่ของสปริง



รูป 1 การตอบสนองไซนูซอยดัลภายใต้ภาระสถิตล่วงหน้า ร่วมกับภาระพลวัตจากการทดลอง



รูป 2 การตอบสนองไซนูซอยดัลภายใต้ภาระสถิตล่วงหน้า ร่วมกับภาระพลวัดจากแบบจำลองแมกซ์เวลทั่วไป สี่เอลิเมนต์

k และการหน่วง c ได้สมมุติให้เป็นฟังก์ชันพหุนามอันดับสามของการ
 ขจัด y และความเร็ว y ตามลำดับดังนี้

$$k = \sum_{i=1}^{3} k_{i} y^{i-1} , \qquad c = \sum_{i=1}^{3} c_{i} \dot{y}^{i-1}$$
(1)

ดังนั้นสมการการเคลื่อนที่ของระบบคือ

$$\sum_{i=1}^{3} c_{i} \dot{y}^{i} + \sum_{i=1}^{3} k_{i} y^{i} = f(t)$$
(2)

และได้สมมุติผลเฉลยของสมการ (2) ด้วยอนุกรมโวลเทอร่าอันดับสาม

$$y(t) = \sum_{n=1}^{3} y_{n}(t) = \sum_{n=1}^{3} H_{n}[f(t)]$$
(3)

*H*<sub>n</sub> ∐ คือตัวดำเนินการโวลเทอร่าอันดับ *n* (*n*<sup>th</sup> order Volterra operator) เมื่อ

$$H_{n}[f(t)] = \int_{-\infty}^{\infty} \cdots \int_{-\infty}^{\infty} h_{n}(\tau_{1}, \dots, \tau_{n}) f_{1}(t - \tau_{1}), \dots, f_{n}(t - \tau_{n})$$
$$\times d\tau_{1} \dots d\tau_{n}$$
(4)

ให้สัญญาณเข้าระบบแทนด้วย *f(t)=af(t)* เมื่อ *a* เป็นค่าคงที่ จะได้ สัญญาณออกของระบบสามารถแทนด้วย

$$y(t) = \sum_{n=1}^{3} y_{n}(t) = \sum_{n=1}^{3} H_{n}[af(t)] = \sum_{n=1}^{3} a^{n} H_{n}[f(t)]$$
(5)

แทนสมการ (5) ในสมการ (2) แล้วเปรียบเทียบอันดับสัมประสิทธิ์ a<sup>n</sup> จะได้สมการเชิงอนุพันธ์สามสมการ แล้วใช้การแปลงฟูริเยร์ในแต่ละ สมการ จะได้ความสัมพันธ์ของสัญญาณเข้าและสัญญาณออกในโดเมน ความถี่ดังนี้

$$Y_{1}(\omega) = H_{1}(\omega)F(\omega)$$
(6)

$$Y_{2}(\omega_{1},\omega_{2}) = H_{2}(\omega_{1},\omega_{2})F(\omega_{1})F(\omega_{2})$$
(7)

$$Y_{3}(\omega_{1},\omega_{2},\omega_{3}) = H_{3}(\omega_{1},\omega_{2},\omega_{3})F(\omega_{1})F(\omega_{2})F(\omega_{3})$$
(8)

โดยที่

$$H_{1}(\omega) = \frac{Y_{1}(\omega)}{F(\omega)} = \frac{1}{k_{1} + j\omega c_{1}}$$
(9)

$$H_{2}(\omega_{1},\omega_{2}) = -H_{1}(\omega_{1}+\omega_{2})[c_{2}\dot{H}_{1}(\omega_{1})\dot{H}_{1}(\omega_{2}) - \kappa_{2}H_{1}(\omega_{1})H_{1}(\omega_{2})]$$
(10)

$$H_{3}(\omega_{1},\omega_{2},\omega_{3}) = -H_{1}(\omega_{1}+\omega_{2}+\omega_{3})[2c_{2}\dot{H}_{1}(\omega_{1}) \times \dot{H}_{2}(\omega_{1},\omega_{2})+c_{3}\dot{H}_{1}(\omega_{1})\dot{H}_{1}(\omega_{2})\dot{H}_{1}(\omega_{3}) + 2k_{2}H_{1}(\omega_{1})H_{2}(\omega_{1},\omega_{2})+k_{3}H_{1}(\omega_{1})H_{1}(\omega_{2}) \times H_{1}(\omega_{3})]$$

$$(11)$$

ถ้าให้สัญญาณเข้าเป็น f(t) = f<sub>o</sub> sin Ot การตอบสนองของระบบที่ แทนด้วยอนุกรมโวลเทอร่าอันดับสามคือ

$$y(t) = y_{1}(t) + y_{2}(t) + y_{3}(t)$$

$$= f_{0} \Big[ H_{1}'(\omega) \sin \omega t + H_{1}''(\omega) \cos \omega t \Big] + \frac{f_{0}^{2}}{2} \Big\{ \Big[ H_{2}'(\omega, \omega) \\ \times \sin 2\omega t + H_{2}''(\omega, \omega) \cos 2\omega t \Big] + H_{2}'(\omega, \omega) \Big\}$$

$$+ \frac{f_{0}^{3}}{4} \Big[ H_{3}'(\omega, \omega, \omega) \sin 3\omega t + H_{3}''(\omega, \omega, \omega) \cos 3\omega t \Big]$$

$$+ \frac{3f_{0}^{3}}{8} \Big[ H_{3}'(\omega, \omega, -\omega) \sin \omega t + H_{3}''(\omega, \omega, -\omega) \cos \omega t \Big]$$

$$(12)$$

เมื่อ  $H'_n \bigg[ \bigg]$  และ  $H''_n \bigg[ \bigg]$  เป็นส่วนจริงและส่วนจินตภาพของฟังก์ชัน ถ่ายโอนหลายมิติอันดับ *n* 

### 3. การทดลอง

การทดลองได้ใช้ชิ้นทดสอบยางเติมผงคาร์บอนดำที่ผ่านกระบวน การอบคงรูป มีปริมาณคาร์บอนดำ 30.33% โดยน้ำหนัก มีรูปร่างตาม มาตรฐาน ASTM D 412 สำหรับการทดสอบดึงแกนเดียว โดยได้แบ่ง การทดลองเป็นแบบเรโซแนนท์ (Resonant) และไม่เรโซแนนท์ (Nonresonant) ภายใต้อุณหภูมิคงที่ การทดลองเรโซแนนท์เป็นการทดลอง ้สำหรับหาค่าพารามิเตอร์ของแบบจำลองไม่เชิงเส้น ส่วนการทดลองไม่ เรโซแนนท์ใช้เปรียบเทียบกับผลการจำลองเพื่อทำนายการตอบสนอง พลวัตภายใต้การกระตุ้นด้วยแรงไซนูซอยดัล การทดลองทั้งสองวิธีได้ ใช้อุปกรณ์ได้แก่ ชุดเขย่า B&K (ประกอบด้วยตัวเครื่องรุ่น 4805 และ ชุดหัวรุ่น 4812) สัญญาณรบกวนขาวเกาส์กำเนิดจากเครื่องวิเคราะห์ สัญญาณ Hewlett Packard รุ่น 3562A และขยายสัญญาณให้กับชุด เขย่าด้วยเครื่องขยายสัญญาณ B&K 2707 สัญญาณเข้าและสัญญาณ ออกวัดด้วยทรานส์ดิวเซอร์วัดแรง B&K 8201 และทรานส์ดิวเซอร์วัด ความเร่ง B&K 4371 ตามลำดับ แล้วปรับปรุงสัญญาณด้วยชุดขยาย ประจุ (Charge amplitude) B&K 2635 ก่อนนำไปแสดงผลและบันทึก ผลด้วยเครื่องวิเคราะห์สัญญาณ Yogogawa AR-1000 ส่วนฟังก์ชัน ถ่ายโอนหลายมิติได้จากโปรแกรมที่เขียนขึ้นบนคอมพิวเตอร์ส่วนบุคคล เพื่อวิเคราะห์สัญญาณด้วยเทคนิคคอรีเลชันและแปลงฟูริเยร์หลายมิติ เพื่อหาฟังก์ชันถ่ายโอนหลายมิติ

# การทดลองเรโซแนนท์โดยใช้การกระตุ้นด้วย สัญญาณรบกวนขาวเกาส์

การทดลองนี้ได้ให้สัญญาณรบกวนขาวเกาส์กับระบบซึ่งประกอบ ด้วยชิ้นทดสอบยางยึดติดกับมวลทำให้มีการเปลี่ยนรูปล่วงหน้า 7 มม. แล้ววัดสัญญาณเข้าเป็นแรงและสัญญาณออกเป็นการขจัดและความเร็ว เพื่อนำไปหาการตอบสนองอิมพัลด้วยเทคนิคคอรีเลชัน ซึ่งการตอบ สนองอิมพัลอันดับแรกหาได้จากความสัมพันธ์

$$h_{1}(\tau_{1}) = \frac{1}{A} \overline{y_{1}(t)} f(t - \tau_{1})$$
(13)

เมื่อ A คือออโตคอรีเลชัน  $\phi_{xx}(\tau_1) = \overline{f(t)f(t-\tau_1)}$  [5] แล้ว แปลงฟูริเยร์จะได้สัญญาณที่มีขนาดคงที่ตลอดย่านความถี่ ส่วนฟังก์ชัน ถ่ายโอน  $H_1(\omega_1)$  หาได้โดยการแปลงฟูริเยร์หนึ่งมิติของ  $h_1(\tau_1)$  จะ ได้

$$H_{1}(\omega_{1}) = \Im(h_{1}(\tau_{1})) \tag{14}$$

ในทำนองเดียวกัน

$$h_{2}(\tau_{1},\tau_{2}) = \frac{1}{2A^{2}} \overline{\gamma_{2}(t)} f(t-\tau_{1}) f(t-\tau_{2}) ; \ \tau_{1} \neq \tau_{2}$$
(15)

$$h_{3}(\tau_{1},\tau_{2},\tau_{3}) = \frac{1}{3! A^{3}} \overline{y_{3}(t)} f(t-\tau_{1}) f(t-\tau_{2}) f(t-\tau_{3})$$
$$\tau_{1} \neq \tau_{2} \neq \tau_{3} \quad (16)$$

ฟังก์ชันถ่ายโอนอันดับสองและอันดับสามหาได้จากการแปลงฟูริเยร์สอง และสามมิติตามลำดับ

$$H_{2}(\omega_{1},\omega_{2}) = \Im(h_{2}(\tau_{1},\tau_{2}))$$
(17)

และ

$$H_{3}(\omega_{1},\omega_{2},\omega_{3}) = \Im(h_{2}(\tau_{1},\tau_{2},\tau_{3}))$$
(18)

# 3.2 การทดลองไม่เรโซแนนท์โดยใช้การกระตุ้น ไซนูซอยดัล

การทดลองนี้ได้ให้ภาระสถิตล่วงหน้าแบบดึง 7 มม. ร่วมกับการ เปลี่ยนแปลงขนาดของภาระไซนูซอยดัลภายใต้ความถี่คงที่ แล้ววัด สัญญาณเข้าและสัญญาณออกเป็นแรงและการขจัดด้วยอุปกรณ์การวัด ชุดเดียวกันกับการทดลองเรโซแนนท์

### 4. การหาค่าพารามิเตอร์

จากสมการ (9), (10) และ (11) จะเห็นว่าแบบจำลองวิสโค-อิลาสติกนี้ประกอบด้วยพารามิเตอร์ 6 ค่า ได้แก่  $c_1$ ,  $c_2$ ,  $c_3$ ,  $k_1$ ,  $k_2$ ,  $k_3$  ซึ่งหาค่าได้จากการฟิตเส้นโค้ง (Curve fitting) ด้วยวิธีกำลัง สองน้อยที่สุด (Least square method) จากฟังก์ชันถ่ายโอนที่ได้จาก การทดลองและจากการจำลองในแต่ละอันดับ และได้ค่าพารามิเตอร์ดัง นี้  $c_1 = 2.835 \ Ns/m$ ,  $c_2 = 5.250 \ Ns^2/m^2$ ,  $c_3 = 50.351 \ Ns^3/m^3$ ,  $k_1 = 1589.530 \ N/m$ ,  $k_2 = -545.144 \ N/m^2$  และ  $k_3 = -502.220 \ N/m^3$ 

## 5. ผลการศึกษาและการวิจารณ์

จากการจำลองการทดลองแบบเรโซแนนท์ที่ผ่านมาได้ผลที่แสดง ด้วยฟังก์ชันถ่ายโอนอันดับหนึ่งจากการทดลองในรูป 3 และจากการ จำลองในรูป 4 ฟังก์ชันถ่ายโอนอันดับสองจากการทดลองในรูป 5 และ จากการจำลองในรูป 6 จะเห็นว่าฟังก์ชันถ่ายโอนจากการจำลอง สามารถทำนายการตอบสนองรอบๆ บริเวณที่เกิดความถี่ธรรมชาติได้ เช่นเดียวกันกับฟังก์ชันที่ได้จากการทดลอง ถึงแม้ว่าจะให้ขนาดไม่แม่น ยำนัก ส่วนรูป 7 แสดงการตอบสนองไซนูซอยดัลจากการทดลองที่ ้ความถี่ 15 Hz พบว่าวงรอบฮีสเตอเรซีส (Hysteresis loop) ไม่เป็นวง รีและมีมุมแหลมที่ปลาย และวงรอบฮีสเตอรีซีสจะมีความชันลดลงเมื่อ แอมปลิจูดของภาระเพิ่มขึ้น ส่วนรูป 8 และรูป 9 แสดงถึงผลการ ้จำลองภายใต้ภาระพลวัตโดยใช้อนุกรมโวลเทอร่าอันดับหนึ่งและอันดับ สามตามลำดับ จะเห็นว่าแบบจำลองที่ใช้อนุกรมอันดับสามจะให้วงกลม ฮิสเตอรีซีสไม่เป็นวงรีและความชั้นลดลงเมื่อแอมปลิจูดของภาระเพิ่ม ขึ้นเหมือนกับผลที่ได้จากการทดลอง และจะเห็นว่าแบบจำลองที่ใช้ อนุกรมโวลเทอร่าอันดับสามสามารถทำนายการตอบสนองพลวัตภาย ใต้การเปลี่ยนรูปน้อยๆ ได้ดีเหมือนกับฮีสเตอรีซีสที่ได้จากการทดลอง แต่ที่ภายใต้แอมปลิจูดการเปลี่ยนรูปสูงๆ แบบจำลองไม่สามารถทำนาย ในเชิงปริมาณหรือให้ค่าได้ไม่ถูกต้องมากนัก



### 6. สรุปผลการศึกษา

แบบจำลองพลวัตไม่เชิงเส้นที่ได้จากการปรับปรุงแบบจำลอง เคลวิน (วอยก์ท) โดยการแทนด้วยตัวหน่วงหนืดไม่เชิงเส้นและสปริงไม่ เชิงเส้นต่อขนานกัน ค่าความหน่วงของตัวหน่วงหนืดถูกแทนด้วย ฟังก์ชันพหุนามอันดับสามของความเร็ว ส่วนค่าสติฟเนสของสปริงไม่ เชิงเส้นถูกแทนด้วยฟังก์ชันพหุนามอันดับสามของการขจัด ผลเฉลย ของสมการเชิงอนุพันธ์ไม่เชิงเส้นจากแบบจำลองรีโอโลยีแทนได้ด้วย อนุกรมโวลเทอร่าอันดับสาม แล้วหาค่าคงที่ของฟังก์ชันพหุนามโดยการ ทดลองเรโซแนนท์ด้วยการกระตุ้นระบบด้วยสัญญาณรบกวนขาวเกาส์ และใช้เทคนิคคอรีเลชันและการแปลงฟูริเยร์หลายมิติหาฟังก์ชันเล โอนแต่ละอันดับ จากการเปรียบเทียบผลการจำลองที่ได้จากการแทนค่า พารามิเตอร์ในแบบจำลองกับผลที่ได้จากการทดลองภายใต้ภาระไซนู ซอยดัลภายใต้การเปลี่ยนแปลงแอมปลิจูดที่ความถี่คงที่ พบว่าผลการ จำลองจากแบบจำลองที่ใช้อนุกรมโวลเทอร่าอันดับสามสามารถทำนาย ผลการทดลองที่แอมปลิจูดน้อยๆ ได้ดีและสามารถทำนายแนวโน้มได้ ทุกค่าแอมปลิจูดแต่ไม่สามารถให้ค่าที่แม่นยำได้ที่แอมปลิจูดสูงๆ

### เอกสารอ้างอิง

- Kim, B. K. and Youn, S. K. (2001). "Archive of Applied Mechanics", 2001, 71, pp.748-763.
- Ulmer, J. D. "Rubber Chemistry and Technology", 1996, 69, pp.15-47.
- Nasif, A. D., Jones, D. I. G. and Henderson, J. P. "Vibration Damping," John Wiley & Sons, New York, 1985, pp.87-116.
- Sjoberg, M. and Kari, L. "Polymer Testing", 2003, 22, pp.343-351.
- Schetzen, M. (1980). "The Volterra and Wiener Theories of Nonlinear Systems", John Wiley & Sons, New York, 1980.





รูป 5 ฟังก์ชันถ่ายโอนอันดับสองจากการทดลอง



รูป 6 ฟังก์ชันถ่ายโอนอันดับสองจากการจำลอง





รูป 8 การตอบสนองไซนูซอยดัลจากแบบจำลองที่ใช้ อนุกรมโวลเทอร่าอันดับหนึ่ง

